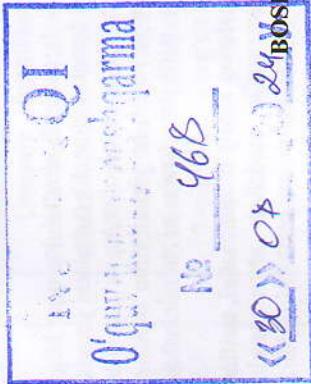


O'ZBEKISTON RESPUBLIKASI
OLIY TA'LIM, FAN VA INNOVATSIYALAR VAZIRLIGI

NAMANGAN MUHANDISLIK-QURILISH INSTITUTI



FANINING O'QUV DASTURI

Bilim sohasi: 700000 – Muhandislik, ishllov berish va qurilish sohalari

Ta'lim sohasi: 710 000 – Muhandislik ishi

Ta'lim yo'nalishi: 60711000 – Mexatronika va robototexnika

Namangan – 2024

Fan/modul kodи	O'quv yили	Semestr(lar)	ECTS - Kreditтар
BN1206	2024-2025	2	6
Fan/modul turi	Ta'lim tili		Haftadagi dars soatlari
Majburiy	O'zbek/rus	4	
1.	Fanning nomи	Auditoriya mashg'ulotlari (soat)	Mustaqil ta'lim (soat) yuklama (soat)
	Boshqarish nazoriyasi	60 (30 m / 14 a / 16 t)	Jami ta'lim (soat) yuklama (soat)
	I. Fanning nazorumi	120	180
	Fanni o'qitishdan maqsad – avtomatik boshqarish asoslarini chuqur bilgan holda zamonaviy hisoblash mashinasi yordamida avtomatik tizimlarni yaratish, joriy etish, amaliyotga tavsya etishda, ilmiy tadqiqotlarda va xisoblash ishlarini bajarish uchun zarur bo'yicha ta'lim standartti talab qilgan bilimlarni, ko'nikmalar va tajribalar darajasini ta'minlashdan iborat.		
	Fanning vazifasi – talabalar boshqarishning asosiy tushunchalari, tariflari, sistema tarkibidagi elementlarning matematik modellar, sistemalarning turg'unlik mezonlari hamda sifat ko'rsatkichlarini aniqlashni o'zlashtirishdir.		
	II. Asosiy nazarriy qism (ma'ruba mashg'ulotlari)		
	II.I. Fan tarkibi mavzulari:		
	1-ma'ruba. Boshqarish nazarriyasi faniga kirish		
	Boshqarishning fundamental printisiplari. Avtomatik boshqarish to'g'risida tushuncha, uning tarixi va rivojanishi. Avtomatik boshqarish muammosini mohiyati.		
	2. 2-ma'ruba. Boshqarish printisiplari		
	2.1. Ochiq boshqarish printisipi, kompensatsiyalash (g'alayon bo'yicha boshqarish) printisipi. Teskari aloka printisipi. Og'ish bo'yicha rostlash. Avtomatik boshqarishning asosiy ko'rinishlari. Stabillash. Programmani boshqarish. Kuzatuvchi sistemalar. Sifat ko'rsatkichlari ekstremummini qidiruvchi sistemalar. Optimal boshqarish. Adaptiv sistemalar. Rostashning asosiy qonunlari.		
	2.2. 3-ma'ruba. Avtomatik boshqarish sistemalarining matematik ifodasi		
	Dinamika va statika tenglamalari. Chiziqlantirish. Laplas almashtirishining asosiy xossalar. Chiziqqli differentisl tenglamalarni ifodalash usullari. Uzatish funktsiyalari. Chiziqqli differentisl tenglamalarni standart ko'rinishda yozishshi. Chastiotaviy xarakteristikalar. Vaqt xarakteristikalar. Elementar zvenolar va ularning xarakteristikalar. Statcionar – chiziqqli sistemalarning strukturali sxemalari, graflari, tenglamalari va chastotaviy xarakteristikalar. Ko'p o'chamli statcionar chiziqqli sistemalar. Nostasionar chiziqqli sistemalar.		
	2.3. 4-ma'ruba. Chiziqqli avtomatik boshqarish sistemalarining turg'unligi.		
	Turg'unlik tushunchasi. A.M.Lyapunov bo'yicha turg'unlik masalasining umumiy qo'yilishi. Birinchi yaqinlashish bo'yicha turg'unlik harakati haqidagi A.M.Lyapunov teoremasi. Chiziqqli avtomatik boshqarish sistemasining		

turg'unlik sharoitlari. Turg'unlikning algebraik mezonlari. Raus turg'unlik mezonlari. Gurvit turg'unlik mezonlari. L'enar-Shpar turg'unlik mezonlari.	5-ma'ruba. Turg'unlikning chastotaviy mezonlari.
Turg'unlikning chastotaviy mezonlari. Argumentlar printsipi. Mixaylov xarakteristika bo'yicha turg'unlikning tahlli. Sistema parametrlari tekisligida turg'unlik doirasini kurish. O-bo'linish. Kechikishli va irrasional zvenoli sistemalarning turg'unligi. Nostasionar sistemalar turg'unligi.	6-ma'ruba. Chiziqqli sistemalarini rostashning sifatini baholash usullari
Umumiy tushunchalar. Barqaror rejimlarda rostlash sifatini baholash. Xatolik koeffisientlari usuli. Pog'onali signallar ta'siri orqali o'tish jarayoni sifatini baholash. Garmomik ta'sirlar orqali rostlash sifatini baholash. Rostash sifatini baholashning ildizli usullari. Ildizli godograflar. O'tish jarayoni sifatining integral baholari. Rostash sifatini baholashning chastotali usullari. Avtomatik boshqarish sistemi sezgirligi.	7-ma'ruba. Turg'unlikni ta'minlash, rostash sifatini oshirish, chiziqqli avtomatik sistemalarini sintez qilish
Umumiy hollar. Korrektlovchi qurilma. O'zgartiruvchi elementlar. Barqaror rejimlarda aniqlikni oshirish. Turg'unlikni ta'minlash va turg'unlik zahirasini oshirish. Ildiz godografi bo'yicha parametrlarni tanlash va korrektlovchi qurilmalarni sintez qilish. Logarifmik amplituda-chastotaviy xarakteristika bo'yicha korrektlovchi qurilmalarni sintez qilish.	8-ma'ruba. Nochiziqqli avtomatik boshqarish sistemalarini Nochiziqqli sistemalarning asosiy turlari va xarakteristikalarini. Fazo tekisligida harakatini tasvirlash. Avtotebranish. Nuqtali o'zgartirish usuli. O'zgaruvchan struktur sistemalar. Chegara qiymatlarini «tikish» usullari. Avtotebranishni taqribiy tekshirish. Ekvivalent chiziqlantirish usuli. Garmonik balans usun kichik, katta va to'la turg'unlik. Lyapunovning ikkinchi (lo'g'i) usuli. Mutlaq turg'unlik.
9-ma'ruba. Impul's va raqamli avtomatik boshqarish sistemalarini Impul'sli avtomatik boshqarish sistemalarini haqidu tushuncha. Amplituda-impul'sli modulyatsiya orgali boshqarish sistemalarini turg'unligi va sifatini tekshirish. Kenglik-impul'sli modulyatsiyalash orqali sistemani tekshirish. Chastota-impul'sli modulyatsiyalash orqali sistemani tekshirish.	10-ma'ruba. Raqamli avtomatik boshqarish sistemalarini Raqamli avtomatik boshqarish sistemalarini. Raqamli avtomatik boshqarish sistemalarining dinamikasini tekshirish. Logarifmik chastotali tafsif usulida diskret korrektsiyalashni hisoblash.
Tasodifly jarayonlar va ularni asosiy statistik xarakteristikalarini. Tasodifly jarayonlarning korrelyatsion funktsiyalari. Tasodifly jarayonlarning spektral zichligi. Chiziqqli sistemalarning kirish va chiqishida tasodifly jarayonlarning korrelyatsion funktsiyalari. Raqamli avtomatik boshqarish sistemalarining masalasining turg'unligi.	11-ma'ruba. Avtomatik boshqarish sistemalarida tasodifly jarayonlar

<p>xatolik chiziqli sistemalarning sintezi.</p> <p>12-ma’ruza. Optimal boshqarish sistemalarini nazariyasi usullari</p> <p>Masalaning qo‘yilishi, tasniflanishi. Optimal boshqarish masalasining umumiyy qo‘yilishi. Optimal boshqarish masalasining tasniflanishi. Klassik variatsion hisob usuli. Lagranj ko‘paytuvchilari usuli. Pontryagimning maksimumlik printsipi. Normallik sharti. P ta intervallar haqidagi teorema. Maxsus masalalar. Dinamik dasturlash usuli. Optimallik printsipi. Bellman funktsiyasi va tenglamasi. Boshqaruvchanlik va kuzatuvchanlik. Kuzatuvchilar. Boshqaruvchanlik. Kuzatuvchanlik va tiklovchanlik. Qamirovchanlik. Kuzatuvchilar.</p> <p>13-ma’ruza. Adaptiv avtomatik boshqarish sistemalarini</p> <p>Adaptiv sistemalarni sinflanishi. O‘z-o‘zini sozlovchi sistemalar. Ekstremumni qidirishni muntazam usullari. Izlovochi o‘zo‘zini sozlovchi sistemalar. Izlovsiz o‘z-o‘zini sozlovchi sistemalar. Aloida fazo holatlari da moslashuvchi sistemalar. O‘qitish sistemalarini.</p> <p>14-ma’ruza. Intellektual avtomatik boshqarish sistemalarini</p> <p>Murakkab dinamik ob‘ektlarni intellektual boshqarishni tashkil etishning kontseptual asoslari.</p> <p>15-ma’ruza. Bilimlarni keyta ishlash va foydalanishning yangi axborot texnologiyalari asosida dinamik ob‘ektlarni boshqarish.</p> <p>Boshqarish masalasida intellektual texnologiyalarni ko‘llash.</p>	<p>III. Amaly mashg‘ulotlari buyicha ko‘rsatma va tavsiyalar</p> <p><i>Amaly mashg‘ulotlar uchun quyidagi mavzular tansiya etiladi:</i></p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Operator tenglamalarini tuzish va uzatish funktsiyasini aniqlash. 2. Chiziqli sistemalarning chastotaviy xarakteristikalarini qurish. 3. Berk sistemalarning uzatish funktsiyalarini aniqlash. 4. Chiziqli avtomatik boshqarish sistemalarining turg‘unligini tahlil qilish. 5. Turg‘unlikning chastotaviy mezonlari asosida chizikli sistemalarning turg‘unligini aniqlash. 6. Turg‘unlikni ta‘minlash va turg‘unlik zaxirasini oshirish. 7. Tasodifiy jarayonlarning korrelyatsion funktsiyalarini hisoblash.
<p>IV. Laboratoriya mashg‘ulotlari buyicha ko‘rsatma va tavsiyalar</p> <p><i>Laboratoriya mashg‘ulotlar uchun quyidagi mavzular tansiya etiladi:</i></p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Ochiq chiziqli sistemalarni tadtqiq qilish. 2. Avtomatik boshqarish sistemalarining vaqt va chastotaviy xarakteristikalarini tadtqiq etish. 3. Chiziqli avtomatik boshqarish sistemalarining turg‘unligini tadtqiq etish. 4. Nochiziqli avtomatik boshqarish sistemalarining turg‘unligini tadtqiq etish. 5. Nochiziqli sistemalarni rostplashning sifatini baholash usullarini tadtqiq etish. 6. Impul’sli sistemalarning turg‘unligini tadtqiq etish. 7. Korrelyatsion funktsiya va signallar spektorini tadtqiq qilish. 	<p>IV. Mustaqil ta’lim va mustaqil ishlar</p> <p><i>Mustaqil ta’lim uchun tansiya etilgan topshiriglar:</i></p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Chiziqli avtomatik sistemalarini matematik ifodasi. 2. Statik va dinamik modellar. 3. Chiziqli avtomatik rostplash sistemalari. 4. Boshqarishning asosiy printsiplari. 5. Avtonagik rostplash sistemalariga quyildigan talablar. 6. Rostplash sistemalarining statik xarakteristikalarini. 7. Bir va ko‘p o‘zgartuvchilari bo‘lgan zveno va sistemalar statik tavsiflarini approksimatsiyalash. 8. Statik xarakteristikalarini regression usul bo‘yicha aniqlash. 9. Fur‘e almashtirishni va uning tavsiflari. 10. Rostashuvchi ob‘ektlarning xossalari. 11. Bir va ko‘p sig‘imli ob‘ektar. 12. Ob‘ektlarda kechikish. 13. Chiziqli atomatik boshqarish sistemalarining turg‘unligi. 14. Turg‘unlik masalasining qo‘yilishi, alegbrik va elastostaviy mezonlari. 15. Sistema parametrlari tekisligida turg‘unlik doirasini qurish. 16. Kechikishli va irrasional zvenoli sistemalarning turg‘unligi. 17. Nostaisjonar sistemalar turg‘unligi. 18. Chiziqli sistemalarni rostplashning sifatini baholash usullari. 19. O‘tish jarayoni sifatining integral baholari. 20. Rostplash sifatini baholashning chastotali usullari. 21. Avtomatik boshqarish sistemalari sezgirligi. 22. Impul’s va raqamli avtomatik boshqarish sistemalari. 23. Impul’sli avtomatik boshqarish sistemalarini haqida tushuncha. 24. Kenglik-impul’sli modulyatsiyalash orqali sistemani tekshirish. 25. Chastota-impul’sli modulyatsiyalash orqali sistemani tekshirish. 26. Raqamli avtomatik boshqarish sistemalar va ularning asosiy tavsiflari. 27. Raqamli avtomatik boshqarish sistemalarining dinamikasini tekshirish. 28. Logarifmik chastotali taysif usulida diskret korrektsiyalashmi hisoblash. 29. Optimal boshqarish sistemalarini nazariyasi usullari. 30. Optimal boshqarish masapasinining quylishi va tasniflanishi. 31. Klassik variatsion hisob usuli. 32. Pontryaginning maksimum printsipi. 33. Normallik shart. 34. Dinamik programmalash usuli. 35. Bellman funktsiyasi va tenglamasi. 36. Boshkaruvchanlik va kuzatuvchanlik. 37. Kuzatuvchanlik va tiklovchanlik. 38. Adaptiv sistemalarini sinflanishi. 39. O‘z-o‘zini sozlovchi sistemalar. 40. Ekstremumni qidirishni mutazam usullari.

8. Tasodifiy ta’sirlarda ochiq chiziqli sistemalarni tadtqiq etish.

41. Izlochchi va izluchisiz o'z-o'zini sozlovchi sistemalar.	
42. Alohida fazo holatlarda moslashuvchi sistemalar.	
43. O'qitish sistemalarini.	
44. Murakkab dinamik ob'ektlarni intellektual boshqarishni tashkil etishning kontseptual asoslarini.	
45. Bilimlarni kayta ishlash va foydalanimish yangi axborot texnologiyalari asosida dinamik ob'ektlarni boshqarish.	
46. Boshqarish masalasida intellektual texnologiyalarni ko'llash.	
VI. Fan o'qitilishning natiijatari (shakllanadigan kompetentsiyalar)	
<i>Fani o'zlashirish natijasida talaba:</i>	
- avtomatik boshqarish nazariyasining rivoqlanish tendentsiyalari; sanoatda va texnik ob'ektlarni avtomatlashtirish; avtomatik sistemaning o'mi va roli haqida tasavvurga ega bo'lishi;	
- avtomatik boshqarishning asosiy printsiplarini; avtomatik boshqarish sistemalarining asosiy turlari va ularning matematik ifodasini; boshqarish sistemalarining turg'unlik holatlарини handa sifat ko'rsatkichlarini baholash usullarini bilishi va ulardan foydalana olishi;	
- avtomatik boshqarish va rost lashning hisoblarini amalgal oshirish; zamonaviy boshqarish sistemalari va texnologik jarayonlarning assiy ko'rsatkichlarini aniqlash ko'nikmalariga ega bo'lishi;	
- avtomatashirish va boshqarish tizmlarining yangi yositalarini yig'ish, ishga tushirish va ulardan foydalananish, shuningdek, sinash, foydalanish uchun topshirish va ularga texnik xizmat ko'rsatish malakalariga ega bo'lishi kerak.	
VII. Ta'lim texnologiyalari va metodlari:	
- ma'ruzalar;	
- amaliy ishlarni bajarish va hulosalash;	
- interfaol key'stadilar;	
4. - seminarlar (mantiqiy fikrlash, tezkor savol-javoblar);	
- guruhlarda ishlash;	
- taqdimotlarni qilish;	
- individual loyihalar;	
- janova bo'lib ishlash va himoya qilish uchun loyihalar.	
VIII. Kreditarni olish uchun talablar:	
Fanga oid nazariv va uslubiy tushunchalarini to'la o'zashtirish, tahlil natiijalarini to'g'ri aks etira olish, o'rganilayotgan jarayonlar haqidagi mustaqil mushohada yuritish va nazorat uchun berilgan vazifa va topshirilarni bajarish, yakuniy nazorat bo'yicha yozma ishni topshirish.	
Asosiy adabiyotlar	
1. Dorf, Richard C. Modern control systems / Richard C. Dorf, Robert H. Bishop. – 12 th ed. Prentice hall. 2011. -111 p.	
2. Igamberdiyev X.Z., Sevinov J.U. Boshqarish nazariyasi. Darslik.- T.:TDTU, 2018. -326 b.	
3. Yusupbekov N.R., Muhammedov B.I., G'uulomov Sh.M. Texnologik jarayonlarni nazorat qilish va avtomatlashtirish. Darslik.-T.:O'qituvchi, 2011. - 527 b.	

Qo'shimcha adabiyotlar	
4. Dorf Ryo Sovremenneye sistemye upravleniya/ R.Dorf. R.Bishop. Per. s angl. B.I.Komylova. – M.: Laboratoriya Bazovalykh Znaniy, 2002. - 832 c.	
5. Vlasov K.P. Teoriya avtomaticheskogo upravleniya. Ucheb. posobie. Cherkov. Izd-vo Gumanitarnyyi tsentr, 2007, 526 c,	
Internet saytlari:	
1. http://ziyonet.uz -ta'lim portalı.	
2. http://infoterra.ru/otv/books/files/tau_dlya_chainikov.pdf	
3. http://modle.titl.uw:8080/	
4. http://www.istu.ru/book/elib/pdf/2004/laazatev1.pdf	
5. http://www.tochelp.ru/theory/tau/contents.html	
6. https://www.twirpx.com/files/automation/tau/	
7. Fan dasturi Namangan mihandislik-qurilish instituti Kengashining 2024 yil " " dagi -sonli bayonnomasi bilan ma'qillangan.	
Fan modul uchun mas'ul:	
Abdulkhayev X.G'. – Texnologik mashinalar va jihozlar kafedrasi mudiri, DSc., dotsent;	
Qidirov A.R.– Texnologik mashinalar va jihozlar kafedrasi dotsenti, PhD.	
Taqrizchilar:	
Otaxanov B.S.– Texnologik mashinalar va jihozlar kafedrasi dotsenti, t.f.n;	
Botirov A.G.– Mashinasozlik texnologiyasi kafedrasi dotsenti, t.f.n.	
8.	
9.	